

DYSKRETNĄ TRANSFORMACJĄ FOURIERA (DFT, ang. *discrete Fourier transform*)

Niech $(y_j)_{j=0}^{n-1} \subset \mathbb{C}$ będzie danym ciągiem liczb zespolonych o długości n . Dyskretną transformacją Fouriera ciągu $(y_j)_{j=0}^{n-1}$ nazywamy ciąg liczb zespolone $(\hat{y})_{k=0}^{n-1}$ określony są wzorami

$$\hat{y}_k = \sum_{j=0}^{n-1} y_j e^{-2\pi i k j / n}, \quad 0 \leq k \leq n-1, \quad (1)$$

gdzie $i \in \mathbb{C}$ jest jednostką urojoną (pierwiastkiem kwadratowym z -1). Dla ułatwienia dalszych rachunków definicję (1) zapisuje się zazwyczaj wprowadzając symbol ω_n oznaczający pierwszy zespolony pierwiastek n -tego stopnia z 1: $\omega_n = e^{\frac{2\pi i}{n}}$. Poniżej są zebrane podstawowe własności tego pierwiastka, które będą wykorzystywane w dalszej części (ponadto korzystamy ze znanej tożsamości Eulera, $e^{ix} = \cos x + i \sin x$ dla dowolnego $x \in \mathbb{R}$):

$$\begin{aligned} \omega_n &:= e^{2\pi i / n} = \cos \frac{2\pi}{n} + i \sin \frac{2\pi}{n}, \\ \omega_n^k &= (\omega_n)^k = e^{2\pi i k / n}, \quad \overline{\omega_n^k} = e^{-2\pi i k / n}, \quad k \in \mathbb{Z}, \\ (\omega_n)^n &= (e^{2\pi i / n})^n = e^{2\pi i} = 1, \end{aligned} \quad (2)$$

gdzie $\bar{z}$ oznacza sprzężenie zespolone liczby $z \in \mathbb{C}$.

Definicję DFT daną wzorem (1) przedstawimy teraz następująco

$$\hat{y}_k = \sum_{j=0}^{n-1} y_j \omega_n^{-kj}, \quad 0 \leq k \leq n-1. \quad (3)$$

Dyskretną transformację Fouriera możemy także wyrazić w formie mnożenia macierzowego

$$\hat{\mathbf{y}} = \begin{bmatrix} \hat{y}_0 \\ \hat{y}_1 \\ \hat{y}_2 \\ \vdots \\ \hat{y}_{n-2} \\ \hat{y}_{n-1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & \omega_n & \omega_n^2 & \omega_n^3 & \cdots & \omega_n^{n-1} \\ 1 & \omega_n^2 & \omega_n^4 & \omega_n^6 & \cdots & \omega_n^5 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & \omega_n^{n-2} & \omega_n^{2(n-2)} & \omega_n^{3(n-2)} & \cdots & \omega_n^{(n-1)(n-2)} \\ 1 & \omega_n^{n-1} & \omega_n^{2(n-1)} & \omega_n^{3(n-1)} & \cdots & \omega_n^{(n-1)(n-1)} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_0 \\ y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_{n-2} \\ y_{n-1} \end{bmatrix}, \quad \hat{\mathbf{y}} = \overline{\text{DFT}_n} \cdot \mathbf{y}, \quad (4)$$

gdzie $\text{DFT}_n \in \mathbb{C}^{n \times n}$ jest zespoloną macierzą kwadratową rozmiaru n zdefiniowaną w (4), a $\bar{z} = x - iy$ oznacza sprzężenie zespolone liczby $z = x + iy \in \mathbb{C}$. Zauważmy, że elementami tej macierzy są po prostu odpowiednie potęgi pierwiastka ω_n : $(\text{DFT}_n)_{k,j} = \omega_n^{kj}$ dla $k, j = 0, 1, \dots, n-1$.

Transformacja DFT jest odwracalna. Na podstawie ciągu $(\hat{y}_k)_{k=0}^{n-1}$ można *jednoznacznie* odtworzyć oryginalny ciąg $(y_j)_{j=0}^{n-1}$. W zasadzie opiera się to na znanej (szkolnej?) tożsamości: dla dowolnego $z \in \mathbb{C}$ zachodzi

$$\sum_{j=0}^{n-1} z^j = 1 + z + z^2 + \dots + z^{n-1} = \begin{cases} \frac{1-z^n}{1-z}, & \text{gdzie } z \neq 1, \\ n, & \text{gdzie } z = 1. \end{cases} \quad (5)$$

Z tożsamości tej wynika

$$\sum_{j=0}^{n-1} \omega_n^{k(s-j)} = \sum_{j=0}^{n-1} (\omega_n^{s-j})^k = \begin{cases} \frac{1 - \omega_n^{-(s-j)n}}{1 - \omega_n^{s-j}}, & \text{gdy } s \neq j, \\ n, & \text{gdy } s = j, \end{cases} = \begin{cases} \frac{1 - 1}{1 - \omega_n^{s-j}}, & \text{gdy } s \neq j, \\ n, & \text{gdy } s = j, \end{cases} = \begin{cases} 0, & \text{gdy } s \neq j, \\ n, & \text{gdy } s = j, \end{cases} \quad (6)$$

gdzie wykorzystano $\omega_n^{-(s-j)n} = e^{(2\pi i/n)(s-j)n} = e^{2\pi i(s-j)} = 1$.

Możemy teraz pokazać odwracalność DFT: ustalmy indeks $s \in \{0, 1, \dots, n-1\}$, pomnożmy wyrazy ciągu (3) przez współczynniki ω_n^{ks} i zsumujmy po k :

$$\begin{aligned} \sum_{k=0}^{n-1} \hat{y}_k \omega_n^{ks} &= \sum_{k=0}^{n-1} \left(\sum_{j=0}^{n-1} y_j \omega_n^{-kj} \right) \omega_n^{ks} = \sum_{k=0}^{n-1} \sum_{j=0}^{n-1} y_j \omega_n^{-kj} \omega_n^{ks} = \sum_{j=0}^{n-1} \sum_{k=0}^{n-1} y_j \omega_n^{ks-kj} \\ &= \sum_{j=0}^{n-1} y_j \sum_{k=0}^{n-1} \omega_n^{k(s-j)} = \sum_{j=0}^{n-1} y_j n \delta_{js} = n y_s, \end{aligned}$$

skąd

$$y_s = \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} \hat{y}_k \omega_n^{sk}, \quad 0 \leq s \leq n-1. \quad (7)$$

Wykonanie mnożenia macierzowego (4), czyli obliczenie n współczynników wg wzorów (1) wymaga n^2 mnożeń liczb zespolonych (zatem $4n^2$ mnożeń rzeczywistych). Tak więc złożoność takiej procedury jest $O(n^2)$. W zastosowaniach, na przykład przy przetwarzaniu sygnałów w czasie rzeczywistym, gdzie trzeba w krótkim czasie dokonywać wielu DFT na ciągach liczb o długości tysięcy, taka złożoność praktycznie uniemożliwiałaby wykorzystanie DFT. Okazuje się jednak, że można *znacznie* efektywniej obliczyć DFT, czyli ciąg $(\hat{y}_k)$, stosując pewien pomysłowy sposób obliczania sum (3), który wykorzystuje szczególne własności macierzy DFT_n . Metodę taką zaproponowali w 1965 r. James Cooley i John Tukey i nosi ona nazwę *szybkiej transformacji Fouriera*, w skrócie FFT (ang. *Fast Fourier Transform*).¹ Obecnie istnieje wiele wariantów tej metody, bardziej optymalnych niż oryginalny algorytm Tukeya–Cooley’ego, choć asymptotyczna złożoność wszystkich wariantów jest tego samego rzędu $O(n \log n)$.

Aby zrozumieć dlaczego można tak drastycznie zredukować złożoność obliczeniową (z n^2 do $n \log n$) zobaczmy jak można obliczać DFT dla ciągu o długości $2n$. Mamy więc dany ciąg $(y_j)_{j=0}^{2n-1}$ i obliczamy DFT, czyli

$$\hat{y}_k = \sum_{j=0}^{2n-1} y_j \omega_{2n}^{-kj}, \quad 0 \leq k \leq 2n-1,$$

co rozbijamy na sumę dwóch składników: po indeksach parzystych ($2j$) oraz nieparzystych ($2j+1$):

$$\begin{aligned} \hat{y}_k &= \sum_{j=0}^{2n-1} y_j \omega_{2n}^{-kj} = \sum_{j=0}^{n-1} y_{2j} \omega_{2n}^{-2kj} + \sum_{j=0}^{n-1} y_{2j+1} \omega_{2n}^{-k(2j+1)} = \sum_{j=0}^{n-1} y_{2j} \omega_{2n}^{-2kj} + \sum_{j=0}^{n-1} y_{2j+1} \omega_{2n}^{-2kj} \omega_{2n}^{-k} \\ &= \sum_{j=0}^{n-1} y_{2j} (\omega_{2n}^2)^{-kj} + \omega_{2n}^{-k} \sum_{j=0}^{n-1} y_{2j+1} (\omega_{2n}^2)^{-kj}. \end{aligned}$$

Ponieważ $\omega_{2n}^2 = (e^{-2\pi i/2n})^2 = e^{-2\pi i/n} = \omega_n$, więc powyższe sumy możemy przepisać tak

¹ J.W. Cooley, J.W. Tukey, An Algorithm for the Machine Calculation of Complex Fourier Series, *AMS Math. Comp.* (19), 1965, 297–301.

$$\hat{y}_k = \sum_{j=0}^{n-1} y_{2j} \omega_n^{-kj} + \omega_{2n}^{-k} \sum_{j=0}^{n-1} y_{2j+1} \omega_n^{-kj}, \quad 0 \leq k \leq 2n-1. \quad (8)$$

Zauważmy, że dla k, j całkowitych zachodzą tożsamości

$$\omega_n^{-(k+n)j} = \omega_n^{-kj}, \quad \omega_{2n}^{-(k+n)} = \omega_{2n}^{-k}, \quad \omega_{2n}^{-n} = -1,$$

które pozwalają wyrazić sumy (8) następująco: dla $0 \leq k \leq n-1$ nic nie zmieniamy, ale dla $n \leq k \leq 2n-1$ zamieniamy indeks k na $k+n$, gdzie $0 \leq k \leq n-1$:

$$\begin{aligned} \hat{y}_{k+n} &= \sum_{j=0}^{n-1} y_{2j} \omega_n^{-(k+n)j} + \omega_{2n}^{-(k+n)} \sum_{j=0}^{n-1} y_{2j+1} \omega_n^{-(k+n)j} = \sum_{j=0}^{n-1} y_{2j} \omega_n^{-kj} \underset{=1}{\omega_n^{-nj}} + \underset{-1}{\omega_{2n}^{-k} \omega_{2n}^{-n}} \sum_{j=0}^{n-1} y_{2j+1} \omega_n^{-kj} \underset{=1}{\omega_n^{-nj}} \\ &= \sum_{j=0}^{n-1} y_{2j} \omega_n^{-kj} - \omega_{2n}^{-k} \sum_{j=0}^{n-1} y_{2j+1} \omega_n^{-kj}. \end{aligned}$$

Tak więc wzory (8) sprowadzają się do

$$\begin{aligned} \hat{y}_k &= \sum_{j=0}^{n-1} y_{2j} \omega_n^{-kj} + \omega_{2n}^{-k} \sum_{j=0}^{n-1} y_{2j+1} \omega_n^{-kj}, \quad 0 \leq k \leq n-1, \\ \hat{y}_{k+n} &= \sum_{j=0}^{n-1} y_{2j} \omega_n^{-kj} - \omega_{2n}^{-k} \sum_{j=0}^{n-1} y_{2j+1} \omega_n^{-kj}, \quad 0 \leq k \leq n-1. \end{aligned} \quad (9)$$

Z powyższych równości wynika, że dla $0 \leq k \leq n-1$ obliczenie wyrazów $\hat{y}_k$ oraz $\hat{y}_{k+n}$ wymaga użycia dokładnie tych samych dwóch sum

$$\sum_{j=0}^{n-1} y_{2j} \omega_n^{-kj} \quad \text{oraz} \quad \sum_{j=0}^{n-1} y_{2j+1} \omega_n^{-kj}.$$

Łatwo jest teraz podać zależność rekurencyjną pomiędzy N_{2n} – liczbą mnożeń dla FFT_{2n} a N_n – liczbą mnożeń dla FFT_n . Ze wzorów (9) wynika bowiem, że aby otrzymać FFT_{2n} musimy obliczyć dwie transformacje FFT_n (liczba mnożeń $2N_n$) oraz dodatkowo wykonać n mnożeń $\omega_{2n}^{-k} \cdot \sum_{j=0}^{n-1} y_{2j+1} \omega_n^{-kj}$, gdyż $k = 0, \dots, n-1$. Zatem otrzymujemy

$$N_{2n} = 2N_n + n. \quad (10)$$

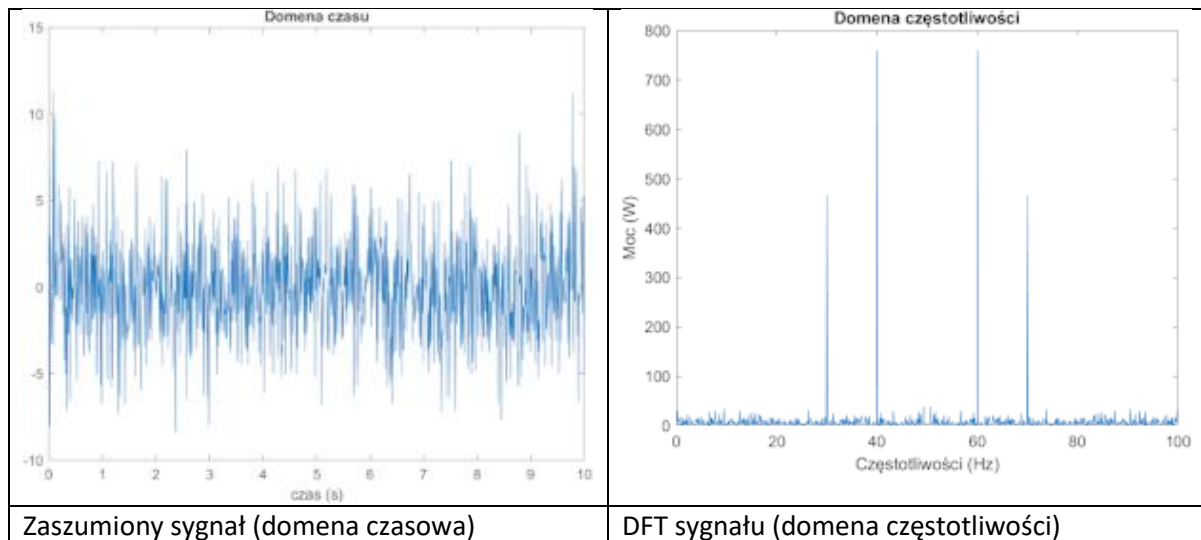
Najprostszą wersję FFT otrzymujemy gdy przyjmiemy, że liczba wartości w próbce jest potęgą dwójki, $n = 2^m$. Wtedy wzór (10) przepisany dla n zamiast $2n$ przyjmie postać

$$N_n = 2N_{n/2} + n/2$$

skąd podstawiając $n = 2^m$

$$\begin{aligned} N_n &= N_{2^m} = 2N_{2^{m-1}} + 2^{m-1} = 2(2N_{2^{m-2}} + 2^{m-2}) + 2^{m-1} = 2^2 N_{2^{m-2}} + 2 \cdot 2^{m-1} = 2^2 (2N_{2^{m-3}} + 2^{m-3}) + 2 \cdot 2^{m-1} \\ &= 2^3 N_{2^{m-3}} + 3 \cdot 2^{m-1} = \dots = 2^m N_1 + m \cdot 2^{m-1} = 0 + \frac{1}{2} m \cdot 2^m = \boxed{\frac{1}{2} n \log_2 n}. \end{aligned}$$

Przykład. Jednym z podstawowych zastosowań FFT jest przetwarzanie sygnałów. Może to na przykład oznaczać filtrowanie sygnału czasowego, aby wydobyć w czasie rzeczywistym główne składowe częstotliwości. Poniższy obrazek ilustruje graficznie taką sytuację.



Biblioteka GSL dostarcza wielu funkcji wykonujących szybką transformację Fouriera. Należą one do dwóch grup: (i) funkcje „*radix2*”, które działają na ciągach o długości będącej potęgą dwójki ($n = 2^m$), (ii) funkcje, które działają na ciągach o dowolnej długości.

Na zajęciach wykorzystamy dwie z nich:

```
gsl_fft_complex_radix2_forward();
gsl_fft_complex_forward();
```

Wykorzystanie tych funkcji wymaga włączenia odpowiednich plików nagłówkowych zawierających prototypy tych funkcji:

```
#include "/usr/include/gsl/gsl_errno.h"
#include "/usr/include/gsl/gsl_fft_complex.h"
```

Funkcja `gsl_fft_complex_radix2_forward()` jest wyspecjalizowana do danych o długości, które są potęgą dwójki: $n = 2^m$. Dzięki takiemu rozmiarowi można zaimplementować bardziej wydajną wersję algorytmu FFT – tzw. *split-radix FFT*. Opiera się ona na rekurencyjnym rozbiciu problemu rozmiaru n na jeden pod-problem rozmiaru $n/2$ i dwóch rozmiaru $n/4$. Natomiast funkcja `gsl_fft_complex_forward()` jest bardziej ogólna (i mniej efektywna), i może być stosowana dla danych o dowolnym rozmiarze n .

Przykładowe wykorzystanie funkcji podane jest poniżej. Proszę zwrócić uwagę, że długość danych jest równa $n = 128 = 2^7$, oraz że funkcja wymaga w ogólności danych zespolonych. W tym celu deklarujemy tablicę rozmiaru $2n$, w której wejściowe dane zespolone $(y_j)_{j=0}^{n-1} \subset \mathbb{C}$ przechowywane są parami: $\text{Re } y_j, \text{Im } y_j$ w sposób następujący: $y[2j] = \text{Re } y_j, y[2j+1] = \text{Im } y_j$ dla $0 \leq j \leq n-1$. To znaczy na pozycjach o parzystych indeksach znajdują się części rzeczywiste, a na pozycjach o nieparzystych indeksach znajdują się części urojone danych. Jeżeli dane wejściowe są rzeczywiste, to oczywiście wypełniamy $y[2j+1] = 0$.

```

#include <stdio.h>
#include "/usr/include/gsl/gsl_math.h"
#include "/usr/include/gsl/gsl_errno.h"
#include "/usr/include/gsl/gsl_fft_complex.h"
#define n (128)
#define pi (3.14159265)

int main() {
    int i;
    double span = 6, t, y[2*n];

    for (i=0; i < n; i++) {
        t = (span/n)*i;
        y[2*i] = 3.4*sin(2*pi*t)+4.9*sin(5*pi*t)-8.1*sin(9*pi*t);
        y[2*i+1] = 0.0;
    }

    gsl_fft_complex_radix2_forward(y, 1, n);

    for (i=0; i < n; i++)
        printf("Moc[%d] = %.2f\n", i, pow(y[2*i],2)+pow(y[2*i+1],2));
}

```

Użycie funkcji `gsl_fft_complex_forward` wymaga dwóch pomocniczych deklaracji:

```

gsl_fft_complex_wavetable *wavetable;
gsl_fft_complex_workspace *workspace;

```

oraz inicjalizacji tych dwóch obiektów:

```

wavetable = gsl_fft_complex_wavetable_alloc(n);
workspace = gsl_fft_complex_workspace_alloc(n);

```

Tablicę `y[2n]` używamy jak dla `radix2`, ale wywołanie funkcji ma teraz postać:

```

gsl_fft_complex_forward(y, 1, n, wavetable, workspace);

```

ZADANIA DO WYKONANIA W PROJEKCIE

- 1) Wygenerować dane dla funkcji

$$f(t) = 5,3 \sin(2\pi t) - 6,7 \sin(2\pi 4t) + 2,1 \sin(2\pi 7t),$$

na przedziale $0 \leq t \leq 4\pi$ z próbkowaniem $n = 64$ i $n = 128$. Dane zapisać do pliku. Następnie napisać program, który będzie odczytywał dane z tego pliku do odpowiedniej tablicy, wykonywał FFT algorytmem `radix2`, wypisywał na ekranie spektrum mocy sygnałów oraz zapisywał spektrum do innego pliku.

- 2) Wygenerować dane jak w punkcie 1), ale dodatkowo zniekształcić je dodając szum. W celu zaszumienia można dodać losowe wartości z przedziału $[-1, 1]$ wykorzystując jakąś funkcję zwracającą liczby losowe o rozkładzie jednostajnym. Może to wymagać odpowiedniego przeskalowania tych liczb, aby wchodziły do przedziału $[-1, 1]$. Dane zapisać do pliku i sporządzić ich wykres (dowolne narzędzie: może być MATLAB, Ms Excel, Gnuplot ...). Następnie

przeprowadzić przekształcenie FFT algorytmem radix2, zapisać spektrum mocy sygnałów do pliku i na ekran.

- 3) Wykonać program analogiczny do p.2) ale wykorzystać własną funkcję okresowa o czterech częstotliwościach, dodać szum, a następnie wykonać FFT funkcją

`gsl_fft_complex_forward();`

Dodać filtr, który wypisze na ekranie tylko te częstotliwości, których moc jest co najmniej równa 70% wartości średniej mocy w sygnale.